

第5回 甲南大学・鹿児島大学合同 ロボット・コンピュータビジョン研究会



甲南大学知能情報学部田中研究室と鹿児島大学渡邊・佐藤・鹿嶋・福元研究グループが
合同で、第5回合同ロボットコンピュータビジョン研究会(鹿児島)を開催することになりました。
どなたでも参加できますので、多くの方のご参加をお待ちしています。

日時:平成29年3月17日(金) 13:30~20:00

場所:鹿児島大学工学部情報生体システム工学科棟2階73講義室

〒890-0065 鹿児島市郡元1丁目21-40

連絡先:鹿児島大学大学院理工学研究科 情報生体システム工学専攻 渡邊睦教授

プログラム

挨拶(13:30-13:40)

渡邊 睦(鹿児島大学大学院理工学研究科 教授)

第1部 基調講演(13:40-14:30)

(基調講演1) Kinectによる運動・姿勢の評価助言システム基盤の構築

田中 雅博(甲南大学知能情報学部教授)

(基調講演2) 図書館入口の案内ロボットKoRoについて

田中 雅博(甲南大学知能情報学部教授)

第2部 ロボットビジョン(14:40-16:00)

自律移動ロボットの状況認識に基づく適応的補助に関する研究

大野 貴也(鹿児島大学大学院理工学研究科情報生体システム工学専攻M1)

最遠点ボロノイ図の効率的作図手法に関する研究

堤 建介(鹿児島大学大学院理工学研究科情報生体システム工学専攻M1)

飛行ロボットによる広域自動モニタリングに関する研究

水迫 亮太(鹿児島大学工学部情報生体システム工学科B4)

水上走行ロボットによる水中自動モニタリングに関する研究

中本 健太(鹿児島大学工学部情報生体システム工学科B4)

第3部 デモンストレーション(16:10-16:40)

音声コミュニケーションを行う人物追跡移動ロボット

山川 康平(鹿児島大学大学院理工学研究科情報生体システム工学専攻M2)

特定指による空中PINコード入力システム

田中 亮佑(鹿児島大学大学院理工学研究科情報生体システム工学専攻M2)

第4部 コンピュータビジョン・パターン認識(16:50-18:10)

図書館案内ロボットKoRoにおけるディープラーニングによる個人認証とその応用

岡田 航大(甲南大学大学院自然科学研究科知能情報学専攻M1)

機械学習に基づく害獣(鹿)自動認識に関する研究

野間 拓耶(鹿児島大学大学院理工学研究科情報生体システム工学専攻M1)

OCTアンギオグラフィー画像解析に基づく黄斑部の検出に関する研究

山岡 新之介(鹿児島大学工学部情報生体システム工学科B4)

顕著性と挙動認識に基づく注視領域自動検出に関する研究

奈良 悠矢(鹿児島大学工学部情報生体システム工学科B4)

第5部 フリーディスカッション(18:20-20:00)

なお、個々の発表順番は前後することがあります。

